

Используя алгоритм синтеза [2] оптимальной структуры фильтра-наблюдателя для уточненного входного сигнала определим структуру передаточной функции  $G_0$ .

Подставляя оптимальную структуру  $G_0$  в функционал качества (9), определим изменение минимального значения относительной дисперсии ошибки измерения угловой скорости крена при уточненном входном сигнале

$e_y = e_{\min} / \sigma_{\Gamma}^2$  для различных значений параметра  $\gamma^2$  "шум-сигнал" и коэффициента усиления  $k$  измерителя.

Сравнительная эффективность измерения угловой скорости крена для обоих вариантов фильтров-наблюдателей  $G$  и  $G_0$ , синтезированных в измерительном канале приведена в таблице. Здесь  $e_b$  - относительная дисперсия ошибки измерения угловой скорости в канале крена при синтезированном оптимальном фильтре-наблюдателе  $G$  (базовый вариант),  $e_y$  - то же при синтезированном фильтре-наблюдателе  $G_0$  (уточненный вариант).

$\gamma^2$	$10^{-3}$	$10^{-2}$	$10^{-1}$	$10^0$	$10^1$
$e_b/e_y$	2.45	2.68	3,48	3,63	4,45

На примере измерения угловой скорости крена видно, что с увеличением уровня шума сравнительная эффективность показателей качества уточненной измерительной системы по сравнению с базовой возрастает. Дисперсия ошибки в базовой системе при этом почти в четыре с половиной раза больше дисперсии ошибки в уточненной системе.

#### Литература:

1. Блохин Л.Н. Динамическое проектирование оптимальных произвольных структур комплексов стабилизации движения при стохастических эксплуатационных воздействиях. Автореф. дис. д-ра техн. наук / КИИГА.-К., 1985.
2. Кошечая Л.А. Автономное оптимальное оценивание стохастических отклонений ЛА от траектории крейсерского полета: Автореф.дис...канд.техн.наук (ДСП): К. НАУ, 2002 - С.16
3. Блохин Л.Н. Оптимальные системы стабилизации. К.: Техника, 1982. -144 с.
4. Блохин Л.Н. Оптимизация характеристик измерительных устройств: Конспект лекций.- К.: КМУГА, 1997.-104 с.
5. Доброленский Ю.П. Динамика полета в неспокойной атмосфере.- М.: Машиностроение. 1969.-256 с.
6. Азарсков В.Н., Косюк М.Ю., Кривоносенко А.П. Определение динамических характеристик навигационных сигналов по данным летных испытаний // Моделирование полета в задачах эксплуатации ВС ГА.- К: КИИГА.-1985.-С.62-68.

Поступила 21.01.2003

После доработки 9.06.2003

УДК 861.3.004

Козлов В.С., Хорошко В.О.

#### Кількісна оцінка захищеності інформації

Метою технічного захисту інформації (ТЗІ) є запобігання витоку або порушенню цілісності інформації (ІзОД). Ця мета може бути досягнута побудовою системи захисту інформації, що є організованою сукупністю методів і засобів забезпечення ТЗІ.

Технічний захист здійснюється поетапно:

- 1 етап – визначення й аналіз загроз.

- 2 етап – розроблення системи захисту інформації.
- 3 етап – реалізація плану захисту інформації.
- 4 етап – контроль функціонування та керування системою захисту інформації. [1]

На другому етапі визначається рівень захисту інформації системою кількісних та якісних показників, які забезпечують розв'язання завдання захисту інформації на основі норм та вимог ТЗІ. Окрім того, на четвертому етапі слід провести контроль ефективності захисту. Ці заходи забезпечують ліцензування системи захисту, а саме, дають змогу оцінити якість та надійність заходів захисту інформації.

На сьогодні, кількісна оцінка якості та надійності захищеності інформації на об'єкті, яка б могла урахувати велику кількість варіантів впливу на нього, авторам невідома. Тому розроблені формули, які пройшли апробацію, для кількісної оцінки захищеності інформації, що циркулює на технічному об'єкті (ТО) з урахуванням імовірності методів несанкціонованого доступу (МНД), імовірності методів захисту інформації (МЗІ), завад і дискретних сигналів.

Згідно з цього, загальна схема для рішення поставленої задачі наведена на мал.1.

При вирішенні задачі введемо наступні обмеження та припущення.

Вхідні умови:

- інформаційні сигнали – дискретні, які використовуються для передачі (прийому) інформації;
- завада типу ВПШ;
- алгоритм взаємодії інформаційних сигналів та перешкод – адитивний.

зв'язку

Методи несанкціонованого доступу (МНД) до інформації в ТО  $i=[0,M]$ . При цьому:

$P_1(A_0)$  – імовірність функціонування ТО,  $P_1(A_0) = [1,0]$

$P_2(A_i)$  – апіорна імовірність доступу МНД до інформації в ТО,  $0 \leq P_2(A_i) \leq 1$

$P_3(A_j)$  – апіорна імовірність МЗІ в ТО,  $0 \leq P_3(A_j) \leq 1$

$P_4 = P_{\text{пом}}[\xi(t)]$  – імовірність помилки через  $\xi_1(t)$ ,  $[P_4[\xi(t)=1]$ .

МЗІ – методи захисту в ТО,  $j=[0,N]$ .

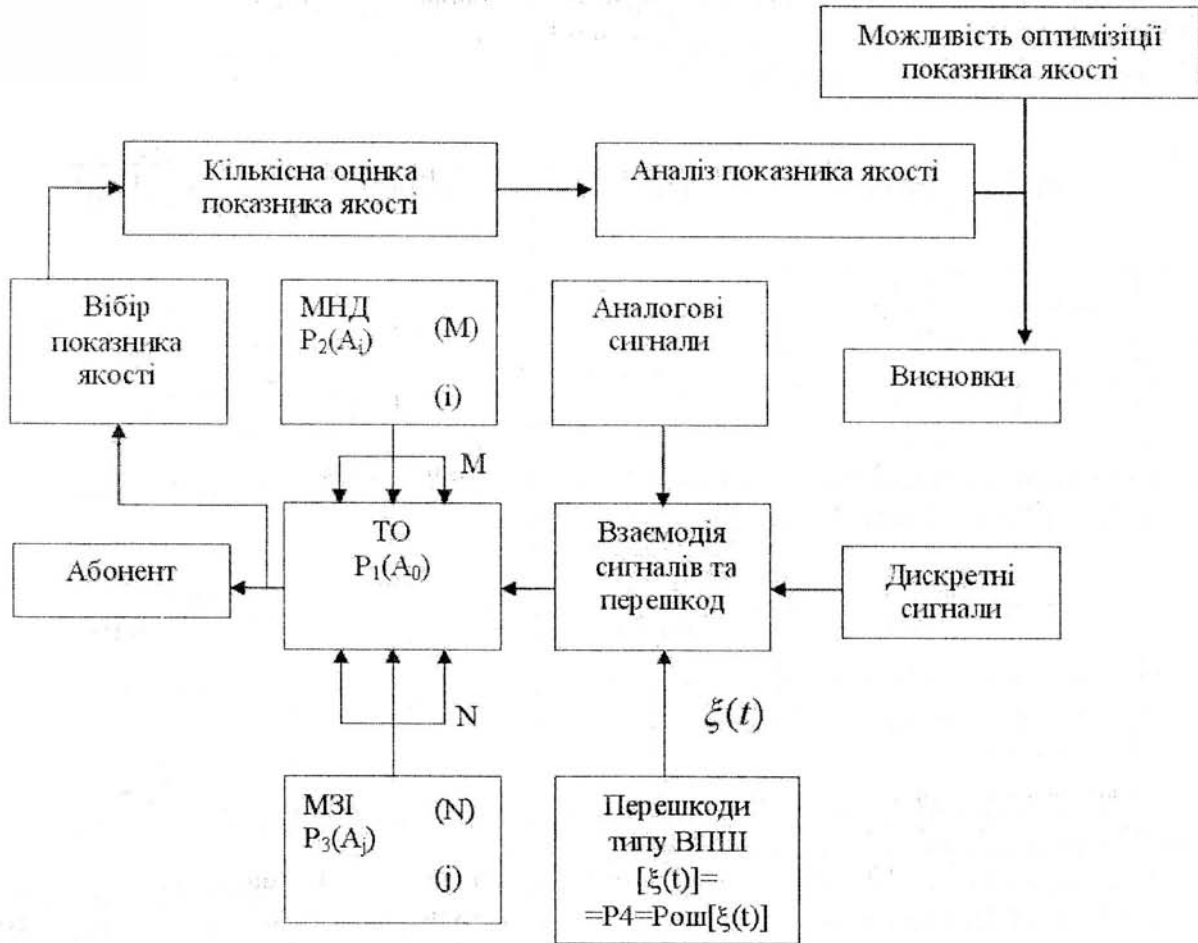
ДП – джерела завад, з відомим законом розподілу  $\xi_k(t)$  (математичні моделі завади, що діє в ТО),  $i = 1, F$

В подальшому розгляді враховується завада  $\xi_1(t)$ , де  $\xi_1(t)$  – ВПШ – внутріприймний шум у ТО, або інша завада з Гаусовим законом розподілу.

Випадкові події  $A_i$  – МНД та  $A_j$  – МЗІ незалежні й несумісні.

Згідно вказаного вище, повну матрицю функціонування ТО, при наявності МЗІ, МНД та  $\xi_1(t)$ , можна скласти, якщо враховувати, що  $P_1[A_0]=[1,0]$ ;  $P_2[A_i]=[1,0]$ ,  $P_3[A_j]=[1,0]$ ;  $P_4=P_{\text{пом}}[\xi_1(t)]=[1]$ .

У цьому випадку,  $N = m^n = 2^4 = 16$ , де  $N$  – повна матриця станів ТО.



Мал. 1

Тобто повна матриця станів функціонування ТО може бути записана так:

Табл.1

$N$	$P_i$ {i=1,4}	$P_1(A_0)$	$P_2(A_i)$ МНД	$P_3(A_j)$ МЗІ	$P_4[\xi(t)]$ = $P_{ном}[\xi(t)]$
0	0	0	0	0	0
1	0	0	0	0	1
2	0	0	0	1	0
3	0	0	0	1	1
4	0	0	1	0	0
5	0	0	1	0	1
6	0	0	1	1	0
7	0	0	1	1	1
8	1	0	0	0	0
9	1	0	0	0	1
10	1	0	0	1	0
11	1	0	0	1	1
12	1	1	0	0	0
13	1	1	0	0	1
14	1	1	1	1	0
15	1	1	1	1	1

Аналіз повної матриці ТО проводимо за умови, що  $P_1[A_0]=[1]$ ;  $P_2[A_i]=[1,0]$ ,  $P_3[A_j]=[1,0]$ ;  $P_4=P_{\text{пом}}[\xi_1(t)]=[1]$ . З огляду на те, що  $P_1[A_0] = 1$ , та  $P_4 = 1$ , то повну матрицю ТО можна скоротити до вигляду (табл.2):

Табл.2

N	$P_i, i=1,4$	$P_1(A_0)$	$P_2(A_i)$	$P_3(A_j)$	$P_4=P_{\text{пом}}[\xi(t)]$
1		1	1	1	1
1		1	1	0	1
1		1	0	1	1
1		1	0	0	1

З урахуванням подій  $A_i, A_j$  та значень табл.2, імовірностей присутності завод типу ВПШ у ТО  $P_{\text{пом}}[\xi_1(t)] = 1$ , матриця приймає вигляд (табл.3):

Табл.3

N	$P_i$	$P_1(A_0)$	$P_2(A_i)$	$P_3(A_j)$	$P_4=P_{\text{пом}}[\xi(t)]$
11		1	1	0	1
14		1	0	1	1

Отже, розробка формули для кількісної оцінки захищеності інформації у „абонента” може бути отримана з урахуванням ситуації 11 та 14 табл.3.

Обґрунтування вибору показника якості (захищеності інформації) ТО при його взаємодії з МЗІ, МНД і завод типу ВПШ у „абонента”, за умов, що  $P_1(A_0) = 1$  та  $P_4=P_{\text{пом}}[\xi(t)] = 1$ , означає, що імовірність помилки на стороні „абонента”  $P_4=P_{\text{пом}}[\xi(t)]$  завжди має місце.

Як показник захищеності інформації на стороні „абонента” можна розглядати:

- імовірність правильного прийому інформації „абонентом” (P);
- імовірність помилки при прийомі інформації „абонентом” (Q);

Таким чином, відповідно до теорем теорії імовірності (розділ випадкових подій) [2] та прийнятих обмежень, як показник якості захищеності інформації на стороні „об’єкта” використаємо вирази:

$$P = 1 - \left\langle \left\{ \left[ \prod_{i=0}^N (1 - P(A_i)) \right] \left[ \prod_{j=0}^N (1 - P(A_j)) \right] \right\} + P_{\text{пом}}[\zeta(t)] \right\rangle \quad (1)$$

або

$$Q = 1 - P \quad (2).$$

де:

$\prod_{i=0}^M [1 - P(A_i)]$  - добуток імовірностей пропуску з боку МЗІ при впливі невідомих МНД. Це імовірність помилки з боку МЗІ.

$\prod_{j=0}^N [1 - P(A_j)]$  - добуток імовірностей доступу з боку МНД при недосконалоості „N”, „МЗІ”.

При цьому можливо:

- глушіння;
- прослуховування з помилками через дію завади  $\xi(t)$ ;
- містифікації інформації у ТО;

- порушення трафіка та ін.

Якщо проаналізувати співвідношення (1) і (2) з урахуванням припущень:  $P_2(A_i) = P_3(A_j) = 0$ ;  $P_1(A_0) = 1$ ;  $P_4[\xi_1(t)] = 1$ ;  $Q = P_{\text{пом}}[\xi_2(t)]$ ; та якщо  $P_2(A_i) = P_3(A_j) = Q$ ;  $P_1(A_0) = 1$ ;  $P[\xi_1(t)] = 1$ ;  $P = 1 - P_{\text{пом}}[\xi(t)]$  чи  $P = 1 - Q$ , то можна зробити висновок, що захищеність інформації у „абонента” залежить від імовірності МЗІ з імовірністю МНД і завад типу ВПШ  $[\xi_1(t)]$  з Гаусовим законом розподілу.

При цьому співвідношення (1) та (2) з позицій теорії імовірності (розділ випадкових подій) правильні і можуть бути використані для кількісної оцінки захищеності інформації на стороні „абонента” з урахуванням імовірностей МНД, імовірностей МЗІ, імовірностей функціонування ТО та імовірності помилки через заваду  $\xi_1(t)$ .

Окрім того, кількісна оцінка (математична) захищеності інформації на стороні „абонента” при наявності завад з Гаусовим законом розподілу миттєвих значень, враховуючи (1) та (2) можливо розглядати як завади типу ВПШ  $\xi_1(t)$  миттєвих значень з параметрами  $a_{\xi_1}$  та  $\sigma_{\xi_1}^2$ , де:

$a_{\xi_1}$  - математичне чекання завади типу ВПШ;

$\sigma_{\xi_1}^2$  - дисперсія завади типу ВПШ.

При цьому, якщо  $\xi_1(t)$  – завада з  $a_1 \neq 0$  та  $\sigma_3^2 \neq 0$ , то її миттєве значення описується як:

$$\omega(\xi_1) = \frac{1}{\sigma_{\xi_1} \cdot \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\xi_1 - a_1}{2\sigma_{\xi_1}^2}} \quad (3)$$

або якщо заваду  $\xi_1(t)$  розглядати в лінійному тракті і  $a_1 = 0$ , тоді:

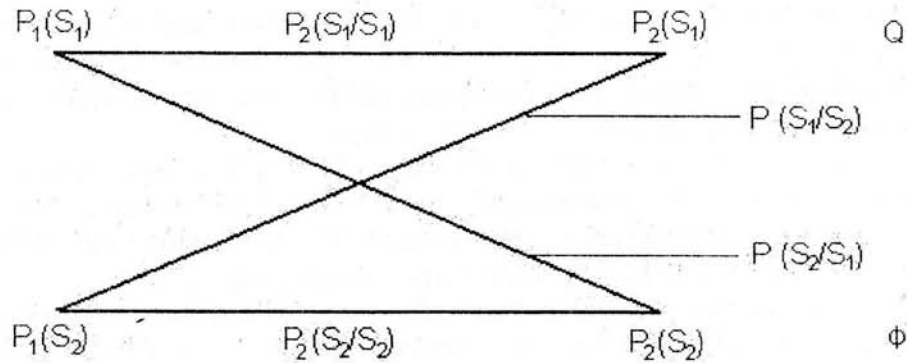
$$\omega(\xi_1) = \frac{1}{\sigma_{\xi_1} \cdot \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\xi_1^2}{2\sigma_{\xi_1}^2}} \quad (4)$$

При кількісній оцінці захищеності інформації в ТО з урахуванням (3) та (4) необхідно враховувати наступні початкові умови:

- розглядається цифрова система зв'язку (локальна обчислювальна мережа, мережа керування та інші), по яким передача інформації здійснюється за допомогою цифрових сигналів;
- цифрові сигнали передаються у стані кодових комбінацій, представлених у двоїчній системі числення;
- елементарні цифрові сигнали у кодовій комбінації  $S_1(t)$  та  $S_2(t)$ ;
- перекручування та завмирання в каналі зв'язку відсутні;
- у каналі зв'язку діє завада  $\xi_1(t)$  типу ВПШ, миттєві значення якої описуються співвідношеннями (3) або (4).

Функціонування в ТО здійснюється при передачі інформації кодовими комбінаціями, тобто при використанні кодових сигналів  $S_1(t)$  та  $S_2(t)$ .

В подальшому вигляді за умов скорочення будемо використовувати наступне написання формул:  $S_1(t) = S_1$  та  $S_2(t) = S_2$ . При цьому граф функціонування ТО буде мати такий вигляд:



Мал.2

Де:

- $P_1(S_1)$  – апіорна імовірність використання сигналу  $S_1$  при передачі інформації „абоненту”
- $P_1(S_2)$  – апіорна імовірність використання сигналу  $S_2$  при передачі інформації „абоненту”
- $P(S_1/S_1)$  – умовна імовірність правильного прийому сигналу  $S_1$  „абонентом”, якщо був переданий сигнал  $S_1$ .
- $P(S_2/S_2)$  – умовна імовірність правильного прийому сигналу  $S_2$  „абонентом”, якщо був переданий сигнал  $S_2$ .
- $P(S_1/S_2)$  – умовна імовірність помилки на стороні „абонента”, якщо був переданий сигнал  $S_1$ , а прийнятий – сигнал  $S_2$ . („Помилка”).
- $P(S_2/S_1)$  – умовна імовірність помилки на стороні „абонента”, якщо був переданий сигнал  $S_2$ , а прийнятий – сигнал  $S_1$ . („Помилка”).
- $\Phi[S_1, S_2]$  – повна імовірність правильного прийому інформації „абонентом”, при передачі сигналів  $S_1$  та  $S_2$ .
- $Q[S_1, S_2]$  – повна імовірність помилкового прийому інформації „абонентом”, при передачі сигналів  $S_1$  та  $S_2$ .
- $P_2(S_1)$  – повна імовірність прийому сигналу  $S_1$  „абонентом”, за умови, що передавався сигнал  $S_2$  і він через завади був прийнятий як сигнал  $S_1$ .
- $P_2(S_2)$  – повна імовірність прийому сигналу  $S_2$  „абонентом”, за умови, що передавався сигнал  $S_1$  і він через завади був прийнятий як сигнал  $S_2$ .
- $A$  – рівень потенціалів при передачі сигналів  $S_1$  та  $S_2$ .
- $V$  – поріг „чутності людиною” чи поріг ухвалення рішення „V” технічною системою.

Подалі розглянемо випадок, коли завада  $\xi_1(t)$  є Гаусовою та центрованою, а сигнали  $S_1$  та  $S_2$  передаються з амплітудою  $A_0 = [1, 0]$ . У цьому випадку імовірність помилок і правильність прийому визначаються при відсутності МНД характеристиками завад  $\xi_1(t)$  і, зокрема, СКО  $\xi_1(t)$ ,  $V$  – порогом ухвалення рішення й амплітудою сигналів в кодовій комбінації  $A$ . При цьому треба враховувати, що помилка типу  $P(S_1/S_2)$  відбувається тоді, коли  $P[\xi_1(t) < V - A]$ .

Її значення визначається по формулі:

$$P(S_1/S_2) = \int_{-\infty}^{V-A} \omega(\xi_1) d\xi_1$$

З обліком Гаусової завади при  $a_1 = 0$



$$P(S_1/S_2) = \int_{-\infty}^{V-A} \frac{1}{\sigma_{\xi_1} \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\xi^2}{2\sigma_{\xi_1}^2}} d\xi,$$

та після заміни  $x = \xi \sigma_{\xi_1}$ , одержимо:

$$P(S_1/S_2) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\frac{V-A}{\sigma_{\xi_1}}} e^{-\frac{x^2}{2}} dx = \Phi\left(\frac{V-A}{\sigma_{\xi_1}}\right), \quad (5)$$

де  $\Phi\left(\frac{V-A}{\sigma_{\xi_1}}\right)$  - табулірований інтеграл імовірностей.

Помилки типу  $P(S_2/S_1)$  обчислюються за виразом:

$$P(S_2/S_1) = 1 - \Phi\left(\frac{M}{\sigma_{\xi_1}}\right), \quad (6)$$

Значення інтегралу імовірності можна знайти в [3].

Розглянемо приклад використання співвідношень (5) та (6). Якщо припустити, що  $A = 1[B]$ ;  $V = 0,5A[B]$ ;  $\sigma_{\xi_1} = 0,3[B]$ , то відповідно до формули (5):  $P(S_1/S_2) = 1 - \Phi\left(\frac{0,5-1}{0,3}\right) = 3$

огляду на те, що  $\Phi(-\alpha) = 1 - \Phi(\alpha)$ , то  $P(S_1/S_2) = 1 - \Phi(1,66) = 1 - 0,95515 = 0,05$ .

Це означає, що імовірність оцінки по стороні „абонента” при прийомі цифрової інформації дорівнює приблизно 0,05 [4,5].

Якщо враховувати попередні припущення та (6), то  $P(S_2/S_1) = 1 - \Phi\left(\frac{V}{\sigma_{\xi_1}}\right)$ , тоді маємо  $P(S_2/S_1) = 1 - \Phi\left(\frac{0,5}{0,3}\right) = 1 - \Phi(1,66)$ .  $\Phi(1,66) \approx 0,95$ , тоді  $P(S_2/S_1) = 1 - 0,95 = 0,05$ .

Згідно з цього можливо зробити висновок, якщо  $P(S_1/S_2) = P(S_2/S_1)$ , то канал зв'язку у мережі є симетричним. У цьому випадку:  $P(S_1/S_2) = P(S_2/S_1) = 0,5$ .

Згідно з цього можливо зробити наступні висновки:

Математичні співвідношення (1), (2), (3), (4), (5) відповідають теорії імовірностей і їх можливо використовувати для кількісної оцінки захищеності інформації в ТКО на стороні „абонента” за умови загальної структури щодо вирішення задачі;

Можливо вирішення задачі структурної та параметричної оптимізації.

### Література:

1. ДСТУ 3396.0-96. Державний стандарт України. Захист інформації. Технічний захист інформації. Основні положення.
2. Сторский В.П. Математический аппарат инженера. – К.: Техніка, 1975. – 768с.
3. Тихонов В.И. Статистическая радиотехника. М.: Радио и связь, 1966. – 166с.
4. Зюно А.Г. Теория передачи сигналов. – М.: Связь, 1973. – 376с.
5. Атергауз С.М. и др. Справочник по вероятностным расчётам. – М.: Сов. радио, 1983. – 326с.

Надійшла 28.05.2003р.