

АНАЛІТИЧНЕ ВИЗНАЧЕННЯ ІНФОРМАТИВНОГО ПАРАМЕТРУ ЗА МАТЕРІАЛАМИ КОСМІЧНОЇ ЗЙОМКИ НА ОСНОВІ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНО-ТЕЙЛОРІВСЬКИХ ПЕРЕТВОРЕНЬ

Житомирський військовий інститут радіоелектроніки ім. С.П. Корольова

Задача відновлення інформативних ознак об'єктів космічного моніторингу виражається інтегральним рівнянням Фредгольма першого роду. У статті запропоновано у якості інформативного параметру обрати термодинамічну температуру і знайти її аналітичне рішення для різних умов спостереження на основі диференціальних тейлорівських перетворень.

Постановка проблеми в загальному вигляді та її зв'язок із важливими науковими завданнями

Перехід інформації на початку ХХІ століття в розряд важливих ресурсів людства вимагає широкого впровадження сучасних інформаційних космічних технологій у народногосподарську галузь держави. Потреби інформатизації народного господарства пов'язані із стрімким зростанням чисельності населення і все більш активним антропогенним впливом його на навколишнє середовище, тому проблема визначення стану об'єктів космічного моніторингу набуває особливої актуальності.

У сучасних умовах підвищити інтенсивність та різноплановість інформаційного забезпечення можливо шляхом застосування нових досягнень космічної галузі – використання інформації від гіперспектральних знімальних систем космічних апаратів. Відомо [1], що інформативні можливості гіперспектральних систем визначаються кількістю спектральних каналів та величиною спектрального розрізнення. Кількість каналів спостереження у таких системах варіюється залежно від призначення системи, від десяти до тисячі, а то і більше [1], а величина спектрального розрізнення від 0,1 до 100 нм.

Важливу роль при використанні такої інформації посідає оперативність її тематичного дешифрування. Істотного підвищення оперативності можна досяг-

нути за рахунок автоматизації обробки зображень при використанні не тільки спектральних, а й інших додаткових інформативних ознак гіперспектральних космічних знімків.

Однією із інформативних ознак на основі якої можна визначати стан фізичних тіл на матеріалах гіперспектральної зйомки є їх термодинамічна температура. Прийнята реалізація щодо кожного із вузьких каналів зйомки в гіперспектральних системах пропорційна інтегралу від спектральної щільності енергетичної світності, і в загальному випадку описується законом теплового випромінювання Макса Планка.

$$\mathfrak{R}(\nu, T)_i = 2\pi h c^{-2} \int_{\nu_{i1}}^{\nu_{i2}} \varepsilon(\nu) \nu^3 * \left(e^{\frac{h\nu}{kT}} - 1 \right)^{-1} d\nu, \quad (1)$$

де $\mathfrak{R}(\nu, T)_i$ – спектральна щільність енергетичної світності i -го каналу спостереження, $Вт * м^{-3}$; h – стала Планка ($6,626 * 10^{-34} Вт * с^2$); c – швидкість розповсюдження електромагнітного випромінювання у вакуумі ($3 * 10^8 м/с$); $\varepsilon(\nu)$ – спектральний коефіцієнт теплового випромінювання, безрозмірна величина; ν – частота хвилі випромінювання, $\nu \in [\nu_{i1}, \nu_{i2}]$, $Гц$; k – стала Больцмана ($1,3805 * 10^{-23} Вт * с * К^{-1}$); T – термодинамічна температура фізичного тіла, $К$.

Складність розв'язання рівняння (1)

відносно невідомої T обумовлюється тим, що підінтегральний вираз представлений як добуток ядра інтегрального рівняння $r(\nu, T) = \nu^3 * \left(\exp\left(\frac{h\nu}{kT}\right) - 1 \right)^{-1}$ та функції $\varepsilon(\nu)$, які в загальному випадку не зводяться до множини функцій з визначеною первісною. За таких умов точного аналітичного розв'язку (1) не існує. Задача в такій постановці представляє собою типову зворотну задачу – за значеннями спектральної щільності енергетичної світності фізичного тіла $\mathfrak{R}(\nu, T)$, що спостерігається, необхідно визначити значення термодинамічної температури T . Дана задача зводиться до класу некоректної та набуває вигляду інтегрального рівняння Фредгольма 1-го роду [2].

Аналіз останніх досліджень і публікацій

Методи вирішення некоректних задач інтенсивно розвивалися у 60-х роках ХХ століття Тихоновим А.М., Лаврентьевим М.М., Арсеніним В.Я. та ін. Зокрема школою академіка Тихонова А.М. розроблено методологію розв'язання некоректних задач з використанням чисельних методів – методу підбору рішення, методу регуляризації тощо [2, 3]. При пошуку рішення на основі регуляризуючих алгоритмів виникає проблема знаходження оптимального значення параметра регуляризації, від якого у значній мірі, залежить точність результату [2]. Ряд питань присвячених відновленню сигналів у спектрометрії висвітлюється у роботі [4]. Наведені переважно чисельні методи розв'язання некоректно поставлених задач виключають можливості аналітичного дослідження задач синтезу гіперспектральних систем.

Постановка завдання та мета статті

Нехай дано:

N – кількість каналів гіперспектральної системи;

$\mathfrak{R}(\nu, T) = \{\mathfrak{R}(\nu, T)_1, \dots, \mathfrak{R}(\nu, T)_N\}$ – значення спектральної щільності енерге-

тичної світності для кожного каналу спостереження, $i = 1 \dots N$;

$\nu = \begin{vmatrix} \nu_{i1} & \nu_{i2} & \dots & \nu_{iN1} & \nu_{iN2} \end{vmatrix}^T$ – матриця каналів спостереження;

Необхідно отримати аналітичний вираз для визначення термодинамічної температури T із (1).

Виклад основного матеріалу

Розв'язання рівняння (1) відносно шуканої величини T є досить складним. Сучасні аналітичні методи математичної статистики, факторного аналізу та регресійного аналізу дозволяють реалізувати лише числові моделі, які не піддаються аналітичному дослідженню і не завжди приводять до правильних результатів.

Для зменшення множини області рішень шуканого параметру та уникнення труднощів, пов'язаних із некоректністю зворотної задачі доцільно: 1) апіорно до визначити ряд вихідних даних; 2) звести складну задачу до більш простої, вирішення якої можна виконати на звичайних засобах обчислювальної техніки [4, 5] шляхом приведення інтегро-диференціального рівняння (1) до простішого виду із меншою кількістю вихідних параметрів.

Формалізація апіорних відомостей для одного гіперспектрального знімку набуває вигляду:

$$\begin{cases} \frac{dT}{d\nu} = const; \\ T > 0; \\ \varepsilon(\nu) = const < 1 \forall \nu \in [\nu_{i1}, \nu_{i2}]. \end{cases} \quad (2)$$

Реалізація другого положення вимагає застосування більш складного математичного апарату. Таким апаратом оберемо сучасний математичний апарат диференціальних перетворень академіка Г.Є. Пухова.

Диференціальні перетворення – новий операційний метод, який на відміну від відомих інтегральних перетворень Лапласа і Фур'є, заснований на переведенні оригіналів у область зображень за допо-

могою операції диференціювання. При математичному моделюванні фізичних процесів, що описуються інтегральними рівняннями, диференціальні перетворення дозволяють замінити операції інтегрування і диференціювання еквівалентними алгебраїчними операціями як в чисельному, так і в аналітичному вигляді, що значно спрощує отримання результату.

Диференціальними тейлорівськими (ДТ) перетвореннями називаються функціональні перетворення вигляду [5]

$$X(k) = \underline{x}(k) = \frac{H^k}{k!} \left[\frac{d^k x(v)}{dv^k} \right]_{v=0} \quad (3)$$

$$\underline{x}(v) = \sum_{k=0}^{k=\infty} \left(\frac{v}{H} \right)^k X(k),$$

де $x(v)$ – оригінал, що являє собою безперервну, що диференціюється нескінченне число разів і обмежену разом із всіма своїми похідними, функцію дійсного аргументу v ; $X(k) = \underline{x}(k)$ – рівноцінні позначення диференціального зображення оригіналу, що представляє дискретну (гратчасту) функцію цілочисельного аргументу $k = 0, 1, 2, \dots$; H – масштабна постійна, яка має розмірність аргументу v і часто дорівнює відрізу $0 \leq v \leq H$, на якому розглядається функція $x(v)$; $\underline{\quad}$ – символ відповідності між оригіналом $x(v)$ і його диференціальним зображенням $X(k) = \underline{x}(k)$.

У перетвореннях (3) зліва від символу $\underline{\quad}$ стоїть пряме перетворення, що дозволяє за оригіналом $x(v)$ знайти зображення $X(k)$, а праворуч – зворотне перетворення, що дозволяє за зображенням $X(k)$ отримати оригінал $x(v)$ у формі степеневого ряду, який є ні чим іншим, як інакше записаним рядом Тейлора з центром у точці $v = 0$. Диференціальні зображення $X(k)$ називаються диференціальними T -спектрами, а значення T -функції при конкретних значеннях аргументу k називаються дискретами. Обмеження за кількістю дискрет отриманого в операторній формі диференціаль-

ного спектру впливає на оперативність і точність розрахунків.

Випадок 1. Нехай виконується умова:

$$\begin{cases} e^{hv/kT} \gg 1; \\ v/T > 1 \cdot 10^{11} \text{ Гц} \cdot \text{К}^{-1}; \\ \varepsilon(v) = 1, \end{cases} \quad (4)$$

тоді рівняння (1) набуває вигляду

$$\Re(v, T)_i = 2\pi h c^{-2} \int_{v_{i1}}^{v_{i2}} v^3 * \left(e^{hv/kT} \right)^{-1} dv. \quad (5)$$

Прийmemo, що

$$\begin{cases} x(v) = v^3; \\ y(v) = \exp\left(\frac{hv}{kT}\right); \\ z(v) = \frac{x(v)}{y(v)}. \end{cases} \quad (6)$$

Переведемо $x(v)$ та $y(v)$ (6) в область ДТ-зображень, отримаємо:

$$X(k) = H^m \delta(k-m) = \begin{cases} H^m, & k = m; \\ 0, & k \neq m; \end{cases} \quad (7)$$

$$Y(k) = \left(\frac{hH}{kT} \right)^k * \frac{1}{k!}.$$

Відповідно дискрети матимуть вигляд:

$$\begin{aligned} X(k=0.2) = 0, \quad X(3) = H^3, \quad X(k \geq 4) = 0; \\ Y(0) = 1; \quad Y(1) = \frac{hH}{kT}; \quad Y(2) = \frac{1}{2} \left(\frac{hH}{kT} \right)^2, \dots \end{aligned} \quad (8)$$

Скориставшись властивістю ділення зображень [5]

$$Z(k) = \frac{X(k)}{Y(k)} = \frac{X(k) - \sum_{l=1}^{l=k} Z(k-l) * Y(l)}{Y(0)}, \quad (9)$$

послідовно отримаємо дискрети $Z(k)$:

$$\begin{aligned} Z(0) = Z(1) = Z(2) = 0, \quad Z(3) = H^3, \\ Z(4) = -H^4 * \frac{h}{kT}, \dots \end{aligned} \quad (10)$$

Визначений інтеграл функції $\Re(v, T)$, що лежить в межах від v_{i1} до v_{i2} за її дис-

кретами $Z(k)$ в області зображень (10) знайдемо за допомогою виразу [4]

$$\begin{aligned} \mathfrak{R}(v, T) &= \\ &= 2\pi h c^{-2} \int_{v_{i1}}^{v_{i2}} v^3 * \left(\exp\left(\frac{h v}{k T}\right) \right)^{-1} dv = \\ &= 2\pi h c^{-2} \left(\sum_{k=0}^{k=\infty} \left(\frac{v_{i2}^{k+1} - v_{i1}^{k+1}}{k+1} \right) * \frac{Z(k)}{H^k} \right). \end{aligned} \quad (11)$$

Спектральна щільність енергетичної світності (5) у каналі спостереження визначається через дискрети диференціального спектра (11) як:

$$\mathfrak{R}(v, T) \approx 2\pi h c^{-2} \left(\frac{v_{i2}^4 - v_{i1}^4}{4} - \frac{v_{i2}^5 - v_{i1}^5}{5} * \left(\frac{h}{k T} \right) + \dots \right).$$

Обмежившись другим доданком можна визначити шукане значення термодинамічної температури T

$$T = \frac{h}{5k} \left(\frac{v_{i2}^5 - v_{i1}^5}{v_{i2}^4 - v_{i1}^4 - \frac{\mathfrak{R}(v, T) c^2}{2\pi h}} \right). \quad (12)$$

Випадок 2. Нехай виконується умова

$$\begin{cases} \frac{v}{T} < 3,85 * 10^8 \text{ Гц} * K^{-1}; \\ \varepsilon(v) = 1. \end{cases} \quad (13)$$

Розкладемо у ряд знаменник ядра інтегрального рівняння (5):

$$e^{-\frac{h v}{k T}} - 1 = 1 + \frac{h v}{k T} + \frac{1}{2!} * \left(\frac{h v}{k T} \right)^2 + \dots - 1$$

та обмежимося другим членом ряду перепишемо його у наступному вигляді

$$\mathfrak{R}(v, T)_i = 2\pi k T c^{-2} \int_{v_{i1}}^{v_{i2}} v^2 dv. \quad (14)$$

В області ДТ-зображень ядро рівняння набуде вигляду

$$X(k) = H^m \delta(k-m) = \begin{cases} H^m, & k = m; \\ 0, & k \neq m. \end{cases} \quad (15)$$

Відповідні дискрети матимуть вигляд $X(k=0..1)=0$, $X(2)=H^2$, $X(k \geq 3)=0$. (16)

Значення визначеного інтегралу $\mathfrak{R}(v, T)$ за дискретами (16) набуває вигляду

$$\mathfrak{R}(v, T) = 2\pi k T c^{-2} \left(\frac{v_{i2}^3 - v_{i1}^3}{3} \right), \quad (17)$$

звідки шуканий параметр

$$T = \frac{3 c^2 \mathfrak{R}(v, T)}{2\pi k (v_{i2}^3 - v_{i1}^3)}. \quad (18)$$

Висновки та перспективи подальших досліджень

Таким чином, при накладанні певних обмежень, формули (12) та (18) є аналітичними виразами для термодинамічних температур об'єктів космічного моніторингу. Отримані вирази у подальшому дають змогу не тільки спростити громіздкі чисельні розрахунки в задачах аналізу оптико-електронних систем, але і покращують можливості для аналітичних досліджень в задачах синтезу.

Список літератури

1. Негода О. О., Толубко В. Б., Мосов С. П., Пічугін М. Ф. Зарубіжні системи дистанційного зондування Землі з космосу подвійного призначення. Історія створення, принципи дії, застосування і перспективи розвитку. – К.: НАО України, 2005. – 271 с.
2. Тихонов А. Н., Арсенин В. Я. Методы решения некорректных задач. – М.: Наука, 1986. – 288 с.
3. Самойленко А. М., Кривошея С. А., Перестюк М. О. Дифференціальні рівняння в задачах: Навч. посібник – К.: Либідь, 2003. – 504 с.
4. Засядько А. А. Дифференциально-тейлоровская модель задачи восстановления в спектроскопии // Электронное моделирование. – 2002. – Т.24. – №6. С. 97-105.
5. Пухов Г. Е. Дифференциальные преобразования и математическое моделирование физических процессов. – К.: Наук. думка, 1986. – 157 с.