

Олешко Т.І., к.т.н. (НАУ, Україна)

ДОСЛДЖЕННЯ ТЕОРЕТИЧНИХ ЗАКОНОМІРНОСТЕЙ ФУНКЦІОНУВАННЯ ТЕЛЕКОМУНІКАЦІЙНИХ СИСТЕМ НА ОСНОВІ АНАЛІЗУ ГЕНЕТИЧНИХ СХЕМ

Генетичні моделі при їх застосування до телекомунікаційних систем в більшості випадків орієнтовані на опис та розв'язок задач, що носять характер прогнозування. У випадку ТКС задачі прогнозування способу їх функціонування мають свою специфіку. В доповіді досліджуються теоретичні закономірності функціонування ТКС на основі аналізу генетичних схем.

Розглянемо детально поняття еволюційного способу функціонування системи. Слід відмітити, що еволюційні способи функціонування систем чи об'єктів можливі тільки в тому випадку, коли останні є достатньо складними і функціонують досить тривалий час, переважно, якщо час існування та функціонування таких об'єктів не є обмежений. З цього випливає, що такі об'єкти чи процеси можуть бути представлені у вигляді досить складних структур, в яких кожний елемент структури представляє собою окремий елемент системи, функціонування якої протікає паралельно, а зв'язки з системою в цілому здійснюються шляхом обміну вхідними та вихідними даними чи параметрами. Таким чином, сформулюємо наступну умову використання уявлень про еволюційний метод функціонування системи [1, 2].

Умова 1. Еволюційний спосіб функціонування може реалізовуватися тільки в такій технічній системі, яка є структурно складною, елементи такої структури мають високу міру функціональної незалежності, а процес функціонування системи не має часових обмежень.

Формально цю умову запишемо наступним чином:

$$[W = \Phi(\omega_1, \dots, \omega_n)] \& [\{\omega_i \rightarrow \omega_j\} \rightarrow f(P(\omega_i), P(\omega_j))] \& [T(W) \rightarrow \infty],$$

де ω_i , ω_j – окремі функціональні компоненти системи W , $f(P(\omega_i), P(\omega_j))$ – окремі параметри підсистем ω_i і ω_j , $T(W)$ – час функціонування системи W .

Друга вимога, яка визначає допустимість використання уявлень про еволюційне функціонування системи W , полягає у наступному. Система W повинна функціонувати в деякому середовищі V . Приймемо наступну умову, яка визначить уявлення про функціонування W в V .

Умова 2. Система W функціонує в середовищі V в сенсі даної інтерпретації в тому випадку, якщо кожна $\omega_i \in W$ зв'язана з окремими параметрами зовнішнього середовища $P_i(v_i)$ і ці параметри впливають на локальні процеси ω_i .

Формально цю умову запишемо у вигляді:

$$\omega_i = f[P_{i1}(v_1), \dots, P_{ik}(v_k)].$$

Третя умова визначає необхідність існування певної глобальної цілі, яка, по-перше, забезпечує виконання умов 1 і 2 і не приводить до їх елімінації і є узгодженою на рівні логічної апроксимації зв'язку між глобальною ціллю і локальними цілями, яким підпорядковуються окремі підсистеми ω_i . У еволюційних системах ціль не може описуватись у строго детермінованій формі, яка точно визначає її вигляд конкретного значення одного або кількох параметрів чи однозначно описує її як деяку структуру, яку ціль може собою представляти. Тому розглянемо наступну умову.

Умова 3. В еволюційних системах опис цілі повинен допускати певним чином визначений діапазон її інтерпретації.

В даному випадку інтерпретація представляє собою не тільки певний діапазон значень для кожного з параметрів, що описує ціль, а й представляє собою деяку підмножину параметрів, які можуть входити в той чи інший опис цілі. Формально запишемо це наступним чином:

$$C(W) = f[\xi_1(\ell_1^1, \dots, \ell_k^1), \dots, \xi_m(\ell_1^m, \dots, \ell_n^m)],$$

де ξ_i – параметри, що описують ціль, f – функція, що описує структуру цілі, ℓ_i^j – значення, які можуть приймати параметри ξ_i при різних варіаціях цілі $C(W)$.

Розглянемо параметри або ознаки, які будуть визначати процес функціонування еволюційним. Одними з таких параметрів є міра деградації об'єкта $D(W)$, а також швидкість $V(P)$, яка може характеризувати як еволюційний процес, так і процес деградації.

Перш ніж розглянути інші параметри, необхідно визначити шкалу вимірювань параметрів $D(P)$ і параметра $V(P)$ та визначити діапазон значень цих параметрів, в якому вони характеризують процес $D(P)$, процес еволюції $E(P)$ і процес збалансованого функціонування $B(P)$. Очевидно, що повна відсутність деградації ($D(P)=0$) ще не означає, що процес системи W є еволюційним. Параметр $D(P)$ буде змінюватися на відрізку $[0, N]$, де N – максимальна кількість хромосом x_i , що входить в популяцію P_i . Очевидно, що певний рівень міри деградації $D(P)$ може мати місце і в системі, що знаходиться в стані $B(P)$ чи $E(P)$.

Розглянемо ще один параметр, який будемо називати ефективністю функціонування системи і позначати його символом $\Lambda(W)$.

Очевидно, що функціонування технічної системи, особливо ТКС, завжди повинно задовольняти ціль, яка полягає у наданні послуг. Але якість послуг може бути різна по відношенню до певної шкали оцінок цих послуг. У випадку ТКС такою комплексною шкалою буде шкала значень параметрів, що описують якість надання послуг, а в даній інтерпретації це параметри, що описують ціль функціонування системи $C(W) = \{P_1(c_1), \dots, P_m(c_m)\}$, де $c_i \in C$. Очевидно, що кожний конкретний параметр має свою одиницю вимірювання, яка визначається предметною областю. Очевидно, що ціль функціонування системи, і ТКС в тому числі, описує на прикладі наведених параметрів допустимий діапазон відхилень значень параметра від визначеного як оптимальний. В такій інтерпретації цілі функціонування системи параметр ефективності її функціонування $\Lambda(W)$ буде визначатися наступним співвідношенням:

$$\Lambda(W) = \sum_{i=1}^m \left\{ \left[\log \left| P_i^*(c_i) - P_i(c_i) \right| \right]^{-1} [P_i^*(c_i)] \right\},$$

де $P_i^*(c_i)$ – оптимальне значення параметра цілі c_i , $P_i(c_i)$ – поточне значення параметра цілі. Тоді ефективність функціонування визначається сумою відносних величин відхилення кожного з параметрів від значень, які визначені або задані як оптимальні. Завдяки параметру ефективності $\Lambda(W)$ досить просто визначити поточний стан процесу функціонування. Наведемо наступні визначення.

Визначення 1. В системі W реалізується процес збалансованих перетворень, якщо ефективність $\Lambda(W)$ не виходить за задані граници, міра деградації $D(W)$ також не виходить за задані граници, а швидкість зміни популяції не перевищує заданої величини $v_i(W)$, що формально записується у вигляді:

$$\begin{aligned} [\Lambda(W) \geq \Lambda_{\min}(W)] &\& [\Lambda(W) \leq \Lambda_{\max}(W)], \\ D_{\min}(W) &\leq D(W) \leq D_{\max}(W), \\ V(W) &\leq V_z(W). \end{aligned}$$

Визначення 2. В системі W виникає процес деградації, якщо ефективність функціонування системи дорівнює нулю, швидкість зміни параметрів наближається до нуля і, відповідно, якщо міра деградації зростає і прямує до свого максимального значення або

$$\Lambda(W) = 0, V_i(W) \rightarrow 0, D_i(W) \rightarrow D_{\max}(W).$$

Визначення 3. В системі W відбувається еволюційний процес, якщо міра деградації зменшується або дорівнює нулю, швидкість зміни параметрів не виходить за заданий діапазон, який приймається оптимальним, а опис цілі функціонування W розширюється шляхом зміни діапазону значень параметрів цілі або шляхом включення в опис цілі нових параметрів цілі.

Формально це записується в наступному вигляді:

$$[D_i(W) < D_{i-1}(W)] \& [D_{i-1}(W) < D_i(W) \rightarrow 0],$$

$$V_{\min}^*(W) \leq V_i(W) \leq V_{\max}^*(W),$$

$$C_i(W) = [\Delta' P_i(c_i) \rightarrow \Delta'' P_i(c_i)] \vee [P_k'(c_i) \subset U P_i(c_i)].$$

Оскільки ТКС функціонує без обмеження в часі ($T(W) \rightarrow \infty$), то в процесі функціонування системи в заданому проміжку часу процес може мінятися, переходячи з процесу $D(W)$ в процес $B(W)$ і навпаки, а також переходячи в $E(W)$, а з $E(W)$ він може переходити в $B(W)$ або навіть в $D(W)$. Тому загальний фрагмент процесу, який ми будемо позначати як $U(W)$, може складатися з фрагментів $B(W)$, $D(W)$ і $E(W)$, що формально запишеться у вигляді:

$$U(W) = \{D_1(W), B_1(W), E_1(W), \dots, B_m(W), E_m(W)\}.$$

Загальний фрагмент $U(W)$ будемо називати фундаментальним фрагментом. При експлуатації технічних систем виникає необхідність визначити характер фундаментального процесу в цілому. Ця необхідність обумовлена тим, що стосовно кожного складного об'єкту з необмеженим часом функціонування необхідно розв'язати задачу забезпечення можливості еволюційного розвитку системи в цілому. Це обумовлено тим, що з часом змінюються умови функціонування, змінюються вимоги до системи та міняються можливості її обслуговування та модернізації. Наприклад, у випадку ТКС існують фундаментальні фрагменти функціонування системи, які відрізняються один від одного значним еволюційним інтервалом функціонування, а саме перехід від аналогової трансмісії до цифрової або перехід від цифрових систем до систем типу ATM і т.д. Можливий і такий підхід, який полягає у наступному. Деяка система функціонує в збалансованому режимі перетворень і засоби обслуговування системи забезпечують її перебування в процесі $B(W)$. Такий підхід приводить до деградації фундаментальних фрагментів або до $D(U(W))$ і тоді на деякому етапі система W перейде в процес деградації $D(W)$. Ситуація, коли $D(U(W)) \rightarrow D(W)$ є катастрофічною і може привести до незворотних процесів у функціонуванні системи W . У зв'язку з цим розглянемо наступні твердження.

Твердження 1. Фундаментальний процес $U(W)$ є збалансованим $B[U(W)]$, якщо кожна частина $U(W)$, що вміщає $D_i(W)$ переходить в $B_i(W)$.

Твердження 2. Фундаментальний процес є еволюційним, якщо має місце наступне:

$$\left\{ \left\{ \sum_{i=1}^m L[D_i(W)] \right\} < \left\{ \sum_{i=1}^n L[B_i(W)] + \sum_{i=1}^n L[E_i(W)] \right\} \right\} \& \\ [U(W) = \{B_1(W), D_1(W), \dots, B_n(W), E_n(W)\}]$$

Доведемо твердження 1. Нехай в $U(W)$ існує фрагмент $D_i(W)$. Тоді можливі дві ситуації. Перша полягає в тому, що $D_i(W)$ є остання у фрагменті, який завершує $U(W)$. В цьому випадку процес деградації продовжується до закінчення $U(W)$ і він визначає характер $U(W)$, оскільки виділений інтервал часу ΔT для визначення $U(W)$ вичерпано. Друга ситуація полягає в тому, що $D(W) \rightarrow B(W)$. Це означає, що кількість клонів $K(W)$, що з'явилася в результаті $D(W)$ або $D(W) \rightarrow K(W)$, не є критичною для досягнення цілі $C_i(W)$. Тому $U(W)$ є збалансованим. Покажемо достатність цієї вимоги. Нехай $D_i(W) \rightarrow B_i(W)$ у фрагменті $U(W)$. Для того, щоб $U(W)$ був деградуючим, необхідно, щоб $K(W)$ стало більшим критичного або щоб виконувалась нерівність $K(W) > K_{kp}(W)$. Але в результаті $D(W) \rightarrow K'(W)$ величина $K'(W)$ не привела до дискретизації можливого $B(W)$, оскільки має місце $D(W) \rightarrow B(W)$. Отже, твердження 1. доведено і $U(W)$ є збалансованим.

Доведемо твердження 2. Нехай $\sum_{i=1}^m L[D_i(W)]$ більша від довжини суми всіх інших

фрагментів процесу $U(W)$. Тоді протягом $\Delta T[D(W)]$ сформується кількість клонів $K(W)$, яка буде більша від кількості x_i , що використовуються іншими фрагментами, оскільки перетворення $GA(P_i)$ не приводять до зміни клонів в силу наступних причин. Величина $f(x_1, \dots, x_n)$ для $R(P_i)$ є домінуючою для $K(x_i)$, тому $R_i(P_i)$ приведе до збільшення $K_i(P_i)$. Оскільки в основному в $GA(P)$ використовуються рівномірні алгоритми генерації випадкових величин, то створення пари x_i і x_j , в якій один з елементів не входить в асоціацію клонів, малоямовірно. Алгоритм $M_i(x_i)$ значно менш ефективний по відношенню до алгоритмів $R(P)$ і $S(x_i, x_j)$ і тому не може радикально вплинути на процес породження $K(x_i)$. Тому умова, що $\sum_{i=1}^m L[D_i(W)] < \sum_{i=1}^n L(B(W) \cup E(W))$ є необхідною. Якщо останнім фрагментом в $U(W)$ є $E(W)$, то і весь фрагмент $U(W)$ є еволюційним, оскільки по твердження 1. він може бути збалансованим тільки тоді, коли $U(W) = \{B_1(W), \dots, B_n(W)\}$.

Список літератури

1. Holland J.H. Adaption in natural and artificial systems. An introductory analysis with application to biology, control, and artificial intelligence. London: Bradford book edition, 1994. – 211 p.
2. Вороновский Г.К., Махотило К.В., Петрашев С.Н., Сергеев С.А. Генетические алгоритмы, искусственные нейронные сети и проблемы виртуальной реальности. – Харьков: Основа, 1997. – 112 с.